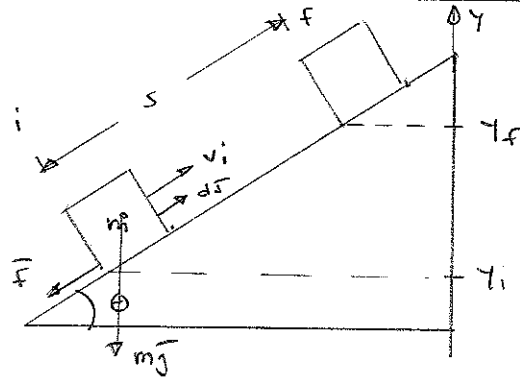


Lösung:

gegeben:  $v_i = 8,00 \text{ m/s}$   $v_f = 0$   
 $\theta = 30^\circ$   $m = 5,00 \text{ kg}$   
 $s = 3,00 \text{ m}$

a) ΔK:

$$\Delta K = \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2 = 0 - \frac{1}{2} m v_i^2 = -\frac{1}{2} \cdot 5,0 \cdot (8,00)^2 = -160 \text{ J}$$

b) ΔU (i grav.feldet)

$$\Delta U = mg \Delta y = mg (y_f - y_i) = mg s \cdot \sin \theta = 5,00 \cdot 9,81 \cdot 3,00 \cdot \sin 30^\circ = 73,5 \text{ J}$$

c) frictionkraften |F|:

$$\vec{F} = \vec{f} + m\vec{g}$$

$$\int_i^f \vec{F} \cdot d\vec{s} = \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2 = \Delta K$$

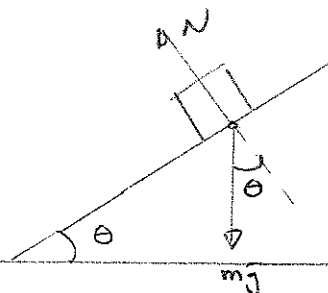
$$\int_i^f (\vec{f} + m\vec{g}) \cdot d\vec{s} = \int_i^f \vec{f} \cdot d\vec{s} + \int_i^f m\vec{g} \cdot d\vec{s} = -fs + (-\Delta U)$$

$$\Rightarrow -fs - \Delta U = \Delta K \quad \Rightarrow f = -\frac{\Delta K + \Delta U}{s} = -\frac{(-160) + 73,5}{3,00} = 28,8 \text{ N}$$

$$\text{d) } \left. \begin{array}{l} f = \mu_k N \\ N = mg \cos \theta \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow f = \mu_k mg \cos \theta$$

$$\Rightarrow \mu_k = \frac{f}{mg \cos \theta} = 0,678$$



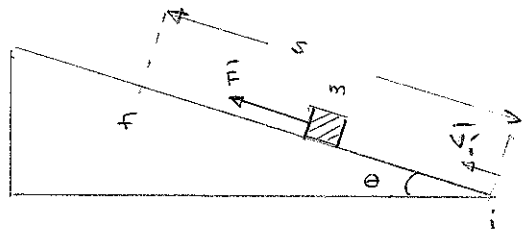
Övrigt:  $\int_i^f \vec{F} \cdot d\vec{s} = \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2 = \Delta K$

Om endast konservativa krafter verkar:  $\Delta K + \Delta U = 0 \Rightarrow \Delta K = -\Delta U$

$$\therefore \int_i^f \vec{F}_c \cdot d\vec{s} = -\Delta U$$

Lösning:

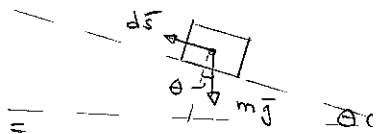
givet:  $s = 5,0 \text{ m}$      $m = 10,0 \text{ kg}$   
 $\mu_k = 0,400$      $v_i = 1,50 \text{ m/s}$   
 $F = 100 \text{ N}$      $\theta = 20^\circ$

a) Arbetet som gravitationskraften uträttar i  $\rightarrow$  F:

$$dW_g = \vec{F}_g \cdot d\vec{s} = m\vec{g} \cdot d\vec{s} = -mg \sin \theta ds$$

$$W_g = \int_i^f \vec{F}_g \cdot d\vec{s} = - \int_i^f mg \sin \theta ds = -mg \sin \theta \int_i^f ds =$$

$$= -mg \sin \theta \cdot s = -167,76 \text{ J} = \underline{\underline{-1,7 \cdot 10^2 \text{ J}}}$$

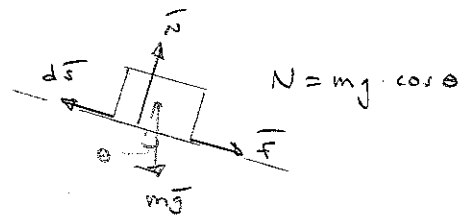
b) Ökningen av den inre energin hos lutande plan + låda under i  $\rightarrow$  F:  
 beloppet av det arbete som friktionskraften  $\vec{f}$  uträttar i  $\rightarrow$  F.

$$\left. \begin{aligned} F &= \mu_k N \\ N &= mg \cos \theta \end{aligned} \right\} \Rightarrow f = \mu_k mg \cos \theta$$

$$W_f = \int_i^f \vec{f} \cdot d\vec{s} = - \mu_k mg \cos \theta \int_i^f ds =$$

$$= - \mu_k mg \cos \theta \cdot s = -0,400 \cdot 10,0 \cdot 9,81 \cdot \cos 20^\circ \cdot 5,0 = -184,06 \text{ J}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{\text{svar: } 184 \text{ J}}}, \text{ egentligen } 1,8 \cdot 10^2 \text{ J}$$

c) Arbetet som  $\vec{F}$  uträttar i  $\rightarrow$  F:

$$W_F = \int_i^f \vec{F} \cdot d\vec{s} = F s = 100 \cdot 5,0 = \underline{\underline{5,0 \cdot 10^2 \text{ J}}}$$

d) Ändringen i kinetisk energi i  $\rightarrow$  F:

$$\Delta K = W_F + W_g + W_f = 500 - 167,76 - 184,06 = 147,18 \text{ J} = \underline{\underline{148 \text{ J}}}$$

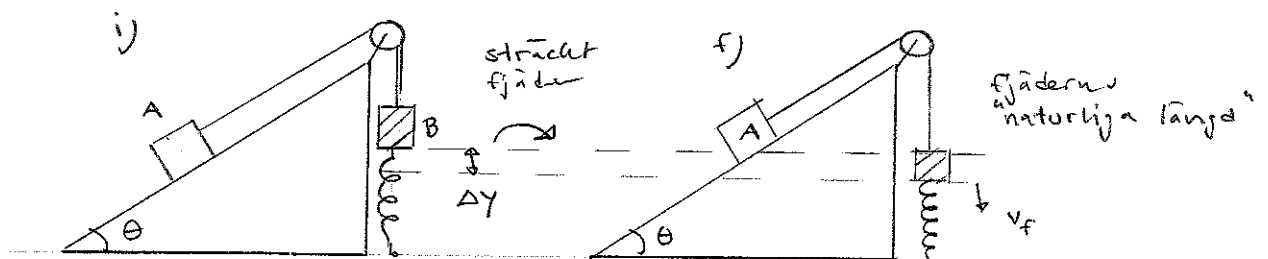
e) Fart i punkten f:

$$\frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2 = \Delta K \Rightarrow v_f = \sqrt{\frac{2 \cdot \Delta K}{m} + v_i^2} =$$

$$= \sqrt{\frac{2 \cdot 147,18}{10,0} + 1,50^2} = \underline{\underline{5,6 \text{ m/s}}}$$

Lösning:

friktionsfritt



Givet:  $\theta = 40^\circ$   $m_A = 20,0 \text{ kg}$   $m_B = 30,0 \text{ kg}$   $k = 250 \text{ N/m}$   
 $\Delta y = 0,20 \text{ m}$   $v_i = 0$   $F$ : fjädern relaxerad,

Sök:  $v_f$ 

Den mekaniska energin bevaras eftersom de krafter som är relevanta är konservativa.

$$\Rightarrow \Delta E_{\text{mek}} = E_{\text{mek},f} - E_{\text{mek},i} \quad \text{dvs "efter"} - (\text{före}) = 0$$

$$\Delta E_{\text{mek}} = \Delta E_{\text{mek},A} + \Delta E_{\text{mek},B} + \Delta E_{\text{mek},\text{fjäder}} = 0$$

$$\Delta E_{\text{mek},A} = \frac{1}{2} m_A v_f^2 + m_A g \Delta y \cdot \sin \theta$$

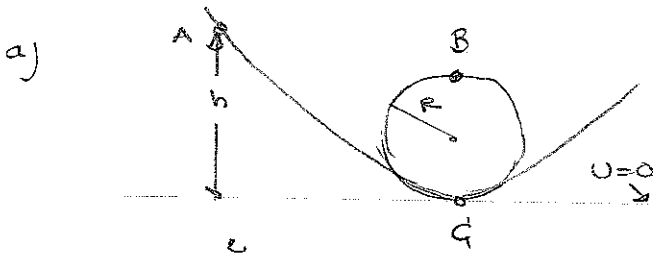
$$\Delta E_{\text{mek},B} = \frac{1}{2} m_B v_f^2 - m_B g \Delta y - 0$$

$$\Delta E_{\text{mek},fj} = 0 - \frac{1}{2} k (\Delta y)^2$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} m_A v_f^2 + m_A g \Delta y \sin \theta + \frac{1}{2} m_B v_f^2 - m_B g \Delta y - \frac{1}{2} k (\Delta y)^2$$

$$\Rightarrow v_f = \sqrt{\frac{2 g \Delta y \left( \frac{m_B}{m_A} \sin \theta \right) + \frac{k}{m_A} (\Delta y)^2}{1 + \frac{m_B}{m_A}}} =$$

$$= \sqrt{\frac{2 \cdot 9,81 \cdot 0,20 \left( \frac{30}{20} \sin 40^\circ \right) + \frac{250}{20} (0,20)^2}{1 + \frac{30}{20}}} = \underline{\underline{1,24 \text{ m/s}}}$$

Forming:

$$B: m \frac{v_B^2}{R} = mg + N$$

$$N_{\min} = 0$$

$$\Rightarrow m \frac{v_B^2}{R} = mg$$

$$\Rightarrow v_B^2 = gR$$

$$A: mgh$$

$$B: \frac{1}{2} m v_B^2 + 2Rgm$$

$$\therefore mgh = \frac{1}{2} m v_B^2 + 2Rgm$$

$$\Rightarrow mgh > \frac{1}{2} m g R + 2Rgm$$

$$\Rightarrow \boxed{h_{\min} = 2\frac{1}{2}R}$$

Skillnad i normalkraft  $N_C - N_B$ :

b)  $h > 2\frac{1}{2}R$ :

$$B: m \frac{v_B^2}{R} = mg + N_B$$

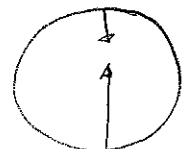
$$C: m \frac{v_C^2}{R} = N_C - mg$$

$$\Rightarrow N_C - N_B = 2mg + \frac{m}{R} (v_C^2 - v_B^2)$$

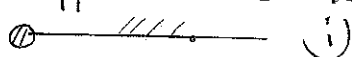
eneriprincipen:  $\frac{1}{2} m v_C^2 = \frac{1}{2} m v_B^2 + 2Rgm$

$$\Rightarrow v_C^2 - v_B^2 = 4Rg$$

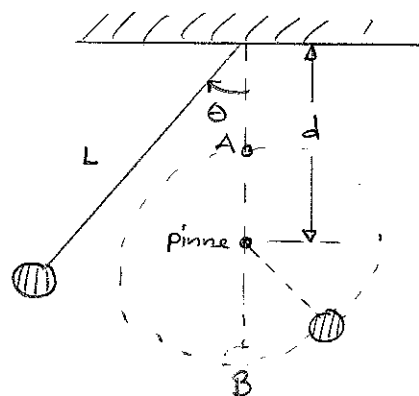
$$\Rightarrow N_C - N_B = 2mg + \frac{m}{R} \cdot 4Rg = \underline{\underline{6mg}}$$



Lösning:

Pendeln släpps från  $\theta = 90^\circ$   
dvs  i)

Visa att  $d_{\min} = \frac{3}{5}L$  om  
pendeln ska kunna gå i  
en cirkulär bana runt pinnen.



Det kritiska läget är A:  
radien i den cirkulära banan  
runt pinnen:

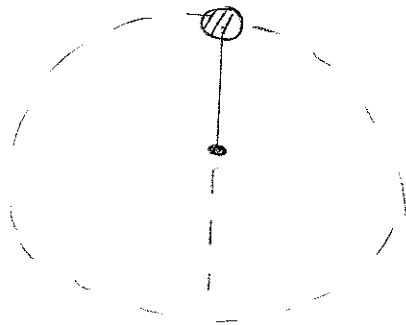
$$r = (L - d)$$

spännkraften i snöret ges i A

$$m \frac{v_A^2}{r} = mg + T$$

där  $T \geq 0$

$$\Rightarrow m \frac{v_A^2}{r} > mg \Rightarrow \frac{v_A^2}{(L - d)} > g$$



sätt den potentiella energin = 0 i läge B

$$i) : U_i = mgL \quad K_i = 0$$

$$A) : U_A = mg \cdot 2r = mg \cdot 2(L - d) \quad , \quad K_A = \frac{1}{2} m v_A^2$$

med energin bevaras:  $mgL = mg \cdot 2(L - d) + \frac{1}{2} m v_A^2$

$$\Rightarrow 2gL = 4gL - 4gd + v_A^2 \quad \Rightarrow v_A^2 = 4gd - 2gL$$

$$\Rightarrow \frac{v_A^2}{L - d} > g \Rightarrow \frac{4gd - 2gL}{L - d} > g \Rightarrow 4d - 2L > L - d \Rightarrow 5d > 3L$$

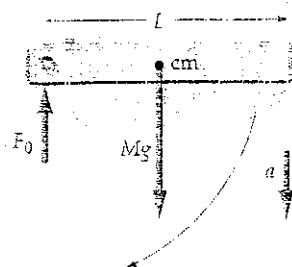
$$\Rightarrow \underline{\underline{d > \frac{3}{5}L}} \quad \text{v.s.v.}$$

1

En fönsterputsare lutar sin 3,0 m långa steg mot en husvägg. Vinkeln mellan stegen och husväggen är 22 grader. Stegen har åtta pinnar och dessa befinner sig 0,33 m från varandra. Understa och översta pinnen befinner sig på detta avstånd från stegens undre respektive nedre ända. Stegen har försumbar massa och fönsterputsaren har massan 85 kg. Den statiska friktionskoefficienten mellan steg och trottoar är 0,51, men friktionen mellan stegens överkant och husväggen är försumbar. Avgör om stegen kommer att vara stabil om fönsterputsaren klättrar upp till stegens sjunde pinne. (4 p)

2

En uniform stav med längden  $L = 0,8$  m och massan  $M = 2,0$  kg är friktionsfritt ledad i ena änden. Den släpps från ett horisontellt läge. Bestäm vinkelaccelerationen omedelbart efter att den har släppts samt den kraft  $F_0$  som staven utövar på leden.



3

- Visa att en cylinders tröghetsmoment med avseende på axeln är  $\frac{1}{2} MR^2$ .
- En cylinder med massan  $M$  och radien  $R$  startar från vila och rullar utan att glida nedför en backe. Dess tyngdpunkt sänker sig därmed sträckan  $h = 2,0$  m. Hur stor är cylinderns fart  $v$  när den nått botten av backen?



4

En liten massa  $m$  sitter fast i ett snöre som går igenom ett hål i en friktionslös horisontell yta. Massan snurrar ursprungligen runt i en cirkel vars radie är  $r_0$  med en hastighet  $v_0$ . Någon drar sedan sakta i snöret från undersidan som figuren visar, varvid cirkelradien minskar till  $r$ .

$r = 0,100 \text{ m}$ ,  $r_0 = 0,300 \text{ m}$ ,  $m = 50,0 \text{ g}$  och  $v_0 = 1,50 \text{ m/s}$

- Bestäm hastigheten hos massan när radien är  $r$ .
- Bestäm spänningen i tråden som funktion av  $r$ .
- Hur mycket arbete uträttas när massan flyttas från  $r_0$  till  $r$ ?

(12 p)

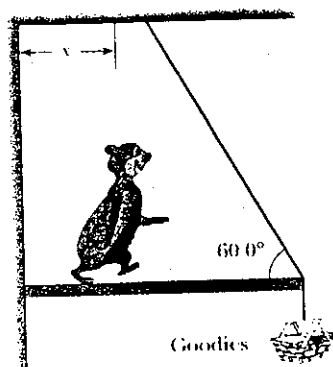
5

En hungrig björn vars vikt är  $w_1$  promenerar ut på en balk i ett försök att hämta en matkorg (vikt  $w_3$ ) som hänger i dess ände. Balken är uniform, väger  $w_2$  och har längden  $l$ .

$w_1 = 700 \text{ N}$ ,  $w_2 = 200 \text{ N}$ ,  $w_3 = 80 \text{ N}$ ,  $l = 6,00 \text{ m}$ .

- Frilägg balken och rita ett kraftdiagram.
- Bestäm spännkraften i snöret och kraften (uppdelad i komponenter) på väggen vid balkens fäste i väggen när björnen befinner sig på avståndet  $l/6$  från fästpunkten.
- Hur långt ut på balken kan björnen gå utan att snöret brister om spännkraften i snöret högst kan vara  $900 \text{ N}$ ?

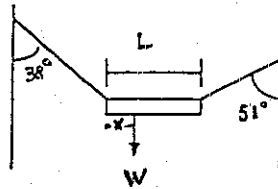
(12 p)



6

En stav är upphängd och befinner sig i vila i horisontalplanet med hjälp av masslösa trådar enligt figuren nedan. Stavens längd är 6,0 m och den ser visserligen uniform ut på bilden men det är den inte, dvs tyngdpunkten ligger inte i dess mitt.

Bestäm avståndet  $x$  mellan tyngdpunkten och stavens vänsterkant.



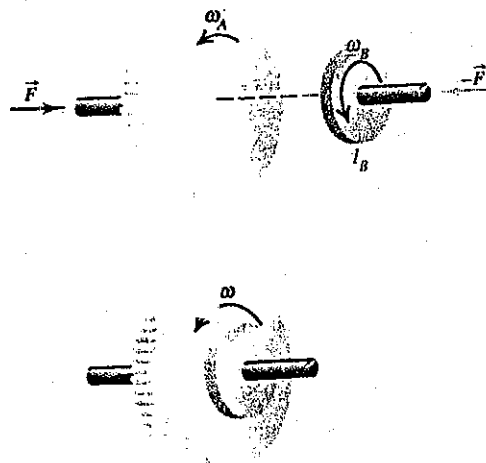
7

Figuren nedan visar en del av en motor. De två skivorna roterar ursprungligen med olika hastigheter men bringas med hjälp av krafter i enlighet med de i figuren i kontakt med varandra mot och roterar efter kontakten med gemensam hastighet.

Antag att den större skivan har massan 2,0 kg, en radie på 0,20 m och en rotationshastighet som är 50 rad/s och att motsvarande värden för den mindre är 4,0 kg, 0,10 m och 200 rad/s.

Bestäm den gemensamma vinkelhastigheten efter att skivorna fått kontakt.

Jämför kinetiska energin före och efter kontakt och förklara skillnaden.



8

En enkel jo-jo består av ett snöre som är lindat runt en solid cylinder med massa  $M$  och radie  $R$ . Om man håller änden av snöret stilla och släpper cylindern så kommer den att sänkas under rotation.

Bestäm accelerationen hos cylinderns tyngdpunkt och spännkraften i snöret. Cylinderns tröghetsmoment är  $\frac{1}{2} MR^2$ .

(4 p)

①

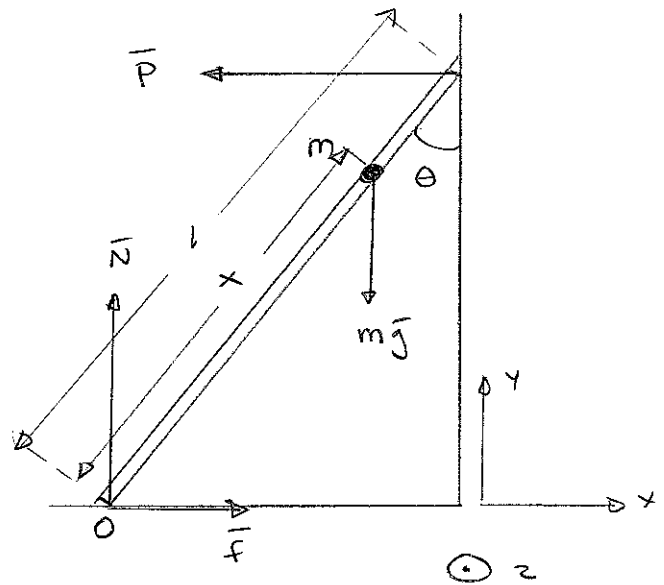
$$l = 3,0 \text{ m} \quad \theta = 22^\circ$$

$$m = 85 \text{ kg} \quad \mu_s = 0,51$$

Stabilitetsvillkor:

$$\sum \vec{F}_i = 0 \quad \text{Kraftbalans}$$

$$\sum \vec{\tau}_i = 0 \quad \text{Momentbalans}$$



$$N = mg$$

$$f_{\max} = \mu_s mg$$

Kraftbalans:

$$y\text{-led: } N = mg$$

$$x\text{-led: } f_{\max} = \mu_s mg = P_{\max} \quad \therefore \boxed{P_{\max} = \mu_s mg}$$

Vridande moment. Vel av axel godtyckligt men vi väljer här en axel  $\parallel \vec{z}$ -axeln

$$\sum \tau_{i,0} = mg(x \sin \theta) - P(l \cos \theta) = 0$$

$$\Rightarrow mgx \cdot \sin \theta = \mu_s mg \cdot l \cdot \cos \theta$$

$$\Rightarrow x = l \cdot \mu_s \cdot \cot \theta = 3,0 \cdot 0,51 \cdot \cot 22^\circ =$$

$$= 3,79 \text{ m}$$

$\therefore$  Malaren kan klättra upp till stegen  
topp utan att den välter.

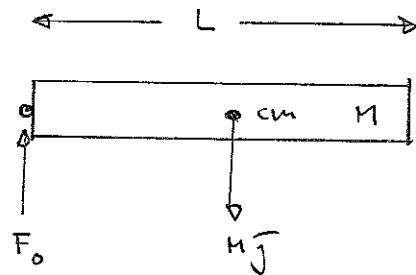
2

givet

$$M = 2,0 \text{ kg}$$

$$L = 0,8 \text{ m}$$

sök :  $\alpha_0, F_0$



$$\left. \begin{aligned} \sum \vec{F}_i &= Mg - F_0 = a_{cm} \cdot M \\ \sum \tau_i &= \left(\frac{L}{2}\right) \cdot Mg = I \cdot \alpha \\ a_{cm} &= \frac{L}{2} \cdot \alpha \end{aligned} \right\}$$

I början av rörelsen är kraften på leden motriktad  $Mg$  ty  $v_{cm} = 0$  end.  $\frac{dv_{cm}}{dt} \neq 0$  dvs  $F_0 = M \frac{dv}{dt}$

I för en pinne ledad i ena änden (jämnfödel, homogent)

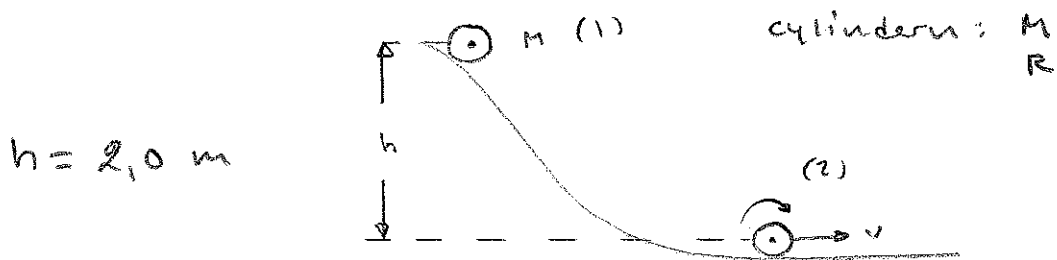
$$\left. \begin{aligned} I &= \int_0^L dm \cdot x^2 \\ dm &= \frac{M}{L} dx \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow I = \frac{M}{L} \int_0^L x^2 \cdot dx = \frac{M}{L} \frac{1}{3} L^3 = \frac{1}{3} ML^2$$

$$\begin{aligned} \frac{L}{2} Mg &= I \alpha = \frac{1}{3} ML^2 \alpha \Rightarrow \alpha = \frac{\frac{L}{2} Mg}{\frac{1}{3} ML^2} = \frac{3}{2} \frac{g}{L} = \\ &= \frac{3}{2} \frac{9,81}{0,8} \text{ rad/s}^2 = \underline{\underline{18,4 \text{ rad/s}^2}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} F_0: \quad \left. \begin{aligned} Mg - F_0 &= M a_{cm} \\ a_{cm} &= \frac{L}{2} \alpha \end{aligned} \right\} \Rightarrow Mg - F_0 &= M \frac{L}{2} \cdot \frac{3}{2} \frac{g}{L} \\ \Rightarrow F_0 &= Mg - M \frac{3}{4} g = \frac{1}{4} Mg = \\ &= \frac{1}{4} 2,0 \cdot 9,81 \text{ N} = \underline{\underline{4,9 \text{ N}}} \end{aligned}$$

3



Den mekaniska energin bevaras.

Cylinderns potentiella energi i (1) omvandlas i potentiell energi + kinetisk energi i (2).

Den kinetiska energin i (2) består av två delar

- Tyngdpunktens translationsenergi:  $\frac{1}{2} M v^2$
- Rotationsenergi förknippad med rotation runt tyngdpunkten:  $\frac{1}{2} I \omega^2$

Cylinderns tröghetsmoment  $I = \frac{1}{2} M R^2$

Samband mellan  $\omega$  och  $v$  eftersom cylindern rullar utan att glida:  $v = \omega R$

Sätt  $E_{\text{pot}} = 0$  i läge (2)

Mek. en. (1) = Mek. en. (2) ger

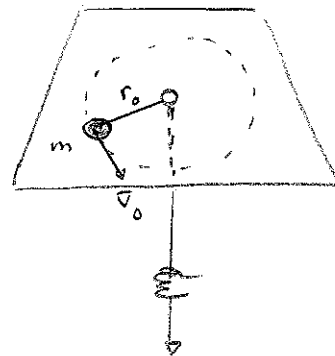
$$Mgh = \frac{1}{2} M v^2 + \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} M R^2 \right) \left( \frac{v}{R} \right)^2$$

$$\Rightarrow gh = \frac{1}{2} v^2 + \frac{1}{4} v^2 = \frac{3}{4} v^2$$

$$\Rightarrow v = \sqrt{\frac{4gh}{3}} = \sqrt{\frac{4 \cdot 9.81 \cdot 2.0}{3}} \text{ m/s} = \underline{\underline{5.1 \text{ m/s}}}$$

4

Givet:  $r_0 = 0,300 \text{ m}$   
 $r = 0,100 \text{ m}$   
 $m = 50,0 \text{ g}$   
 $v_0 = 1,50 \text{ m/s}$



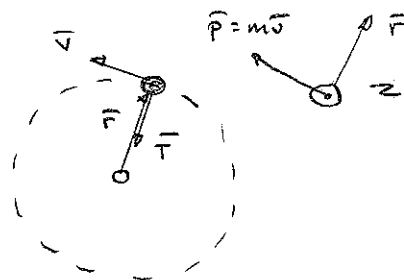
S  t:  $v(r)$   
 $T(r)$   
 $W_{r_0 \rightarrow r}$

Inga yttre vridande moment m.a.p en axel genom h  let i st  van  $\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{T} = 0$

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{\tau} = 0$$

$\therefore \vec{L}$    r konstant i tiden

$$\vec{L} = \vec{r} \times \vec{p} = L_z \hat{z} \quad \text{oberoende av } r$$



a)  $L_{r_0} = m v_0 r_0 = L_r = m v \cdot r \Rightarrow v_0 r_0 = v \cdot r \Rightarrow \underline{v(r) = \frac{r_0 v_0}{r}}$

b)  $T = m \frac{v^2}{r} = \underline{\underline{\frac{m r_0^2 v_0^2}{r^3}}}$

c) Arbetet:

$$\begin{aligned}
 W_{r_0 \rightarrow r} &= \int_{r_0}^r \vec{T} \cdot d\vec{r} = \int_{r_0}^r \left( -\frac{m r_0^2 v_0^2}{r^3} \hat{r} \right) \cdot dr \hat{r} = \\
 &= -m r_0^2 v_0^2 \int_{r_0}^r \frac{dr}{r^3} = -m r_0^2 v_0^2 \left[ -\frac{1}{2} r^{-2} \right]_{r_0}^r = \\
 &= \frac{m r_0^2 v_0^2}{2} \left( \frac{1}{r^2} - \frac{1}{r_0^2} \right) = \frac{1}{2} m v_0^2 \left( \frac{r_0^2}{r^2} - 1 \right) = \\
 &= \left[ r_0 = 3r \right] = \frac{1}{2} m v_0^2 (3^2 - 1) = 8 \cdot \frac{1}{2} m v_0^2 = \\
 &= 8 \cdot \frac{1}{2} 0,050 \cdot 1,50^2 \text{ J} = \underline{\underline{0,45 \text{ J}}}
 \end{aligned}$$

alt.  $W_{r_0 \rightarrow r} = \frac{1}{2} m v^2 - \frac{1}{2} m v_0^2 = \left[ v = \frac{r_0}{r} v_0 = 3 v_0 \right] =$   
 $= \frac{1}{2} m v_0^2 (9 - 1)$

5

balk + björn + mathorg

Hela systemet står stilla, det  
varesig translateras eller roteras

$$\Rightarrow \begin{cases} \sum_i \vec{F}_i = 0 \\ \sum_i \vec{\tau}_i = 0 \end{cases} \begin{cases} \sum_i F_{ix} = 0 \quad (1) \\ \sum_i F_{iy} = 0 \quad (2) \end{cases}$$

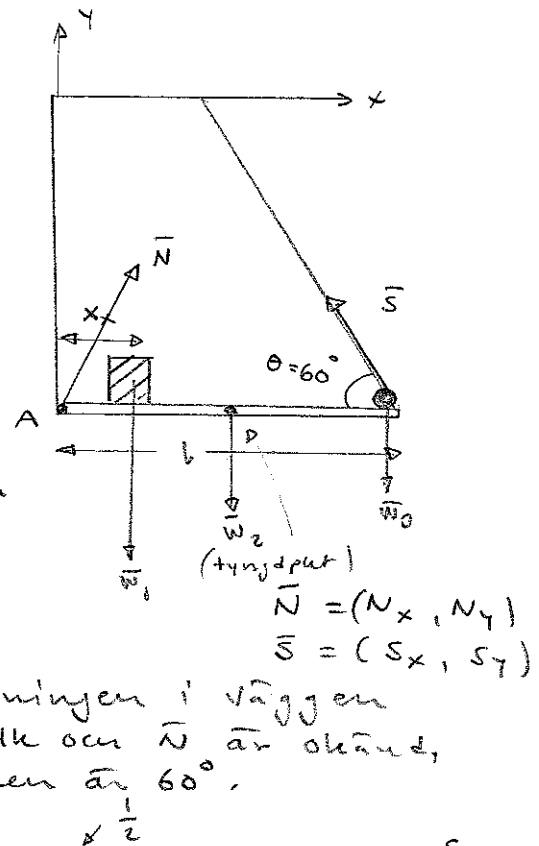
$$w_1 = 700 \text{ N}, w_2 = 200 \text{ N}, w_3 = 80 \text{ N}, l = 6,0 \text{ m}$$

Krafter: Förutom tyngdkrafterna

$\vec{w}_1, \vec{w}_2$  och  $\vec{w}_3$  har vi

spännkraften från snöret  $\vec{S}$

och den kraft  $\vec{N}$  som fastsättningen i väggen  
verkar med. Vinkeln mellan balk och  $\vec{N}$  är okänd,  
medan vinkeln mellan  $\vec{S}$  och balken är  $60^\circ$ .



$$(1) \text{ ger: } N_x - S_x = 0 \Rightarrow N_x - S \cdot \cos \theta = 0 \Rightarrow N_x = \frac{S}{2} \quad (4)$$

$$(2) \text{ ger: } \left. \begin{aligned} N_y + S_y - w_1 - w_2 - w_3 &= 0 \\ S_y &= \frac{\sqrt{3}}{2} S \end{aligned} \right\} \Rightarrow N_y = -\frac{\sqrt{3}}{2} S + w_1 + w_2 + w_3 \quad (5)$$

Om vi har jämvikt så vet vi att  $\sum_i \vec{\tau}_i = 0$  oavsett m.a.p.  
vilken axel vi beräknar momenten. Om vi gör beräkningen  
m.a.p fastsättningspunkten A i väggen får vi uttryck som  
inte innehåller  $N$  (momentarm = 0) vilket förenklar beräkningarna.

$$\sum_i \vec{\tau}_{i,A} = \vec{l} \times \vec{S} + \vec{l} \times \vec{w}_3 + \frac{\vec{l}}{2} \times \vec{w}_2 + \vec{x} \times \vec{w}_1 = 0$$

$$\Rightarrow l \cdot S_y - l \cdot w_3 - \frac{l}{2} w_2 - x w_1 = 0 = l \left( \frac{\sqrt{3}}{2} S - w_3 - \frac{1}{2} w_2 - \frac{x}{l} w_1 \right) \quad (6)$$

$$b) \text{ S om } \frac{x}{l} = \frac{1}{6} \text{ ger av (6)}$$

$$S = \frac{2(80 + 100 + \frac{1}{6} 700)}{\sqrt{3}} \text{ N} = \underline{\underline{349 \text{ N}}} \Rightarrow N_x = \frac{S}{2} = \underline{\underline{175 \text{ N}}}$$

$$(5) \text{ ger } N_y = 700 + 200 + 80 - \frac{\sqrt{3}}{2} 349 = \underline{\underline{683 \text{ N}}}$$

$$c) \text{ S} \leq 900 \text{ N} \text{ hur stort kan } x \text{ vara (} x_{\max} \text{)?}$$

$$(6) \text{ ger } \frac{x_{\max}}{l} = \frac{1}{w_1} \left( \frac{\sqrt{3}}{2} S_{\max} - w_3 - \frac{w_2}{2} \right) =$$

$$= \frac{1}{700} \left( \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot 900 - 80 - \frac{200}{2} \right) = 0,856 \Rightarrow x_{\max} = 6,0 \cdot 0,856$$

$$= \underline{\underline{5,1 \text{ m}}}$$

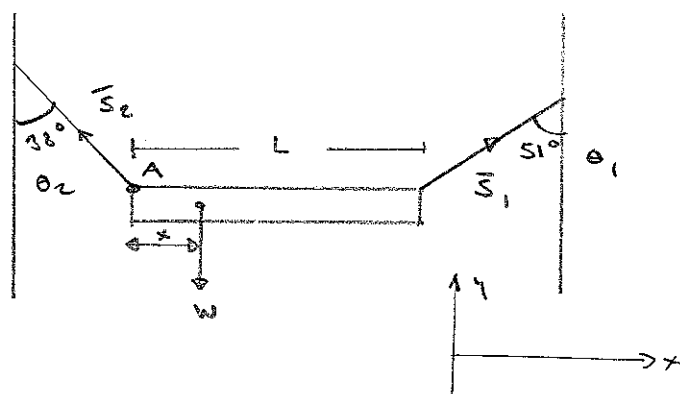
6

$$L = 6,0 \text{ m}$$

Jämvikt:

$$\sum \vec{F}_i = 0 \quad (1)$$

$$\sum \vec{\tau}_i = 0 \quad (2)$$



$$(1) \text{ ger } x\text{-led: } S_1 \cdot \sin \theta_1 - S_2 \cdot \sin \theta_2 = 0 \quad (3)$$

$$y\text{-led: } S_1 \cdot \cos \theta_1 + S_2 \cdot \cos \theta_2 - W = 0 \quad (4)$$

(2) ger (tag en axel vinkelrätt mot papperet genom A)

$$x \cdot W = S_1 \cdot \cos \theta_1 \cdot L \quad (3) \quad (S_2 \text{ ger inget moment m.p. A})$$

3 obekanta  $S_1$ ,  $S_2$  och  $x$  och 3 ekvationer.

Lös ut  $x$ !

$$(1) \text{ ger } S_2 = S_1 \frac{\sin \theta_1}{\sin \theta_2}$$

sätt in i (2)

$$\Rightarrow S_1 \cdot \cos \theta_1 + S_1 \frac{\sin \theta_1}{\sin \theta_2} \cdot \cos \theta_2 - W = 0$$

$$\Rightarrow W = S_1 \left( \cos \theta_1 + \frac{\sin \theta_1 \cdot \cos \theta_2}{\sin \theta_2} \right)$$

sätt in i (3)

$$\Rightarrow x S_1 \left( \cos \theta_1 + \frac{\sin \theta_1 \cdot \cos \theta_2}{\sin \theta_2} \right) = S_1 \cdot \cos \theta_1 \cdot L$$

$$\Rightarrow x \left( 1 + \frac{\tan \theta_1}{\tan \theta_2} \right) = L \Rightarrow x \cdot \frac{\tan \theta_2 + \tan \theta_1}{\tan \theta_2} = L$$

$$\Rightarrow x = \frac{\tan 38^\circ}{\tan 38^\circ + \tan 51^\circ} L = 0,38 L = \underline{\underline{2,33 \text{ m}}}$$

7

Givet:

$$M_A = 2,0 \text{ kg}$$

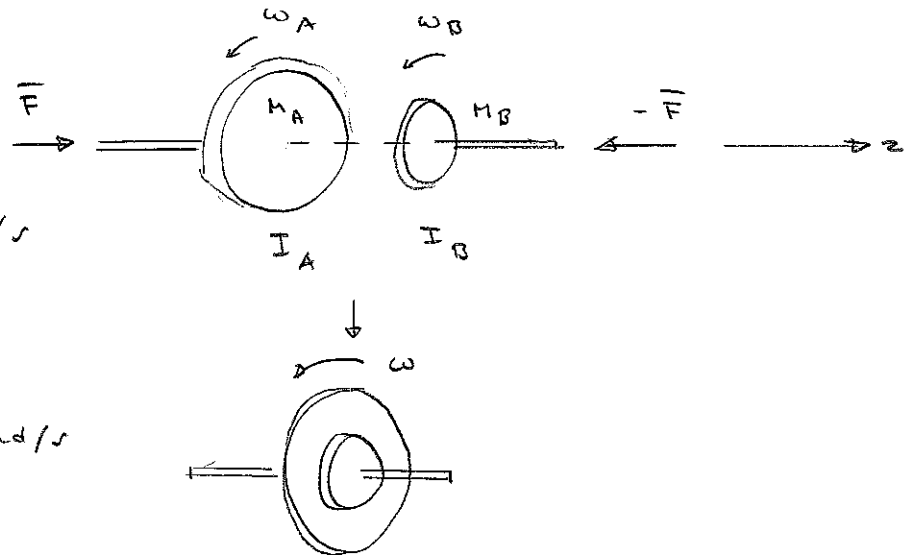
$$R_A = 0,20 \text{ m}$$

$$\omega_A = 50 \text{ rad/s}$$

$$M_B = 4,0 \text{ kg}$$

$$R_B = 0,10 \text{ m}$$

$$\omega_B = 200 \text{ rad/s}$$



Sök:  $\omega$

$\vec{F}$  och  $-\vec{F}$  ger moment  $= 0$  m.a.p. z-axeln

$\Rightarrow L_z$  är konstant,  $L_i = \omega_i I_i$

$$\therefore L_{zi} = \omega_A \cdot I_A + \omega_B \cdot I_B, \quad L_{zf} = \omega I_A + \omega I_B = \omega (I_A + I_B)$$

Cylinder (rörlor):  $I_z = \frac{1}{2} M R^2$

$$L_{zi} = L_{zf} \Rightarrow \omega_A \cdot \frac{1}{2} M_A R_A^2 + \omega_B \cdot \frac{1}{2} M_B R_B^2 = \omega \left( \frac{1}{2} M_A R_A^2 + \frac{1}{2} M_B R_B^2 \right)$$

$$\Rightarrow \omega = \frac{1 + \frac{\omega_B}{\omega_A} \frac{M_B}{M_A} \left( \frac{R_B}{R_A} \right)^2}{1 + \frac{M_A}{M_B} \left( \frac{R_B}{R_A} \right)^2} \omega_A = \frac{1 + 2}{1 + \frac{1}{2}} \omega_A = \frac{3}{\frac{3}{2}} \omega_A = 2 \omega_A = \underline{\underline{200 \text{ rad/s}}}$$

kinetisk energi:

$$K_i = \frac{1}{2} I_A \omega_A^2 + \frac{1}{2} I_B \omega_B^2 = 450 \text{ J}$$

$$K_f = \frac{1}{2} (I_A + I_B) \omega^2 = 300 \text{ J}$$

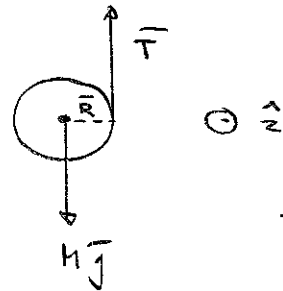
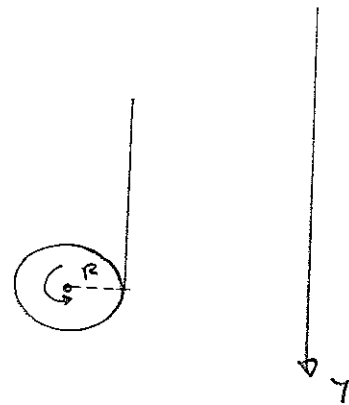
$\therefore 150 \text{ J}$  åter i friktionsvärme när den gemensamma hastigheten uppnådd.

8

$\sum \vec{F}_i$  östadskommer (Vanlig)  
acceleration  $a$  jo-jou  
tyngdpunkt:

$$\sum \vec{F}_i = \sum F_{yi} = Mg - T = M \cdot a$$

$\sum \vec{\tau}_i$  östadskommer rotation  
runt en axel genom tyngdpunkten  
( $\vec{z}$ -axeln) vinkelacceleration  $= \alpha$



$$I_z = \frac{1}{2} MR^2$$

$$\left. \begin{aligned} \sum \vec{\tau}_{iz} = \vec{R} \times \vec{T} &\Rightarrow RT \cdot \hat{z} \\ \vec{\omega} = \omega \hat{z} \end{aligned} \right\} \Rightarrow RT = I_z \alpha$$

(Vi har antagit att jo-jou är fylld med snöre  
ända ut till randen på tröskan. När snöre förbrukas  
blir snörreolens radie allt mindre, vilket påverkar  $r$ )

$$v = \omega \cdot R \Rightarrow \frac{dv}{dt} = R \frac{d\omega}{dt} \Rightarrow a = R \cdot \alpha$$

Vi har alltså

$$\left. \begin{aligned} (1) \quad Mg - T &= Ma \\ (2) \quad RT &= \frac{1}{2} MR^2 \cdot \alpha \\ (3) \quad a &= R\omega \end{aligned} \right\}$$

(3) ger  $\alpha = \frac{a}{R}$ , vilket insättes i (2)

$$\Rightarrow RT = \frac{1}{2} MR^2 \frac{a}{R} \Rightarrow T = \frac{1}{2} Ma$$

sätt in detta i (1)  $\Rightarrow Mg - \frac{1}{2} Ma = Ma$

$$\Rightarrow \underline{a = \frac{2}{3} g} \quad \text{och} \quad T = \frac{1}{2} M \left( \frac{2}{3} g \right) = \underline{\underline{\frac{1}{3} Mg}}$$

A puck of mass 80 g and radius 4.00 cm slides along an air table at a speed of 1.50 m/s as shown in Figure P11.34a. It makes a glancing collision with a second puck of radius 6.00 cm and mass 120 g (initially at rest) such that their rims just touch. Because their rims are coated with instant-acting glue, the pucks stick together and spin after the collision (Fig. P11.34b). (a) What is the angular momentum of the system relative to the center of mass? (b) What is the angular speed about the center of mass?

1034

①

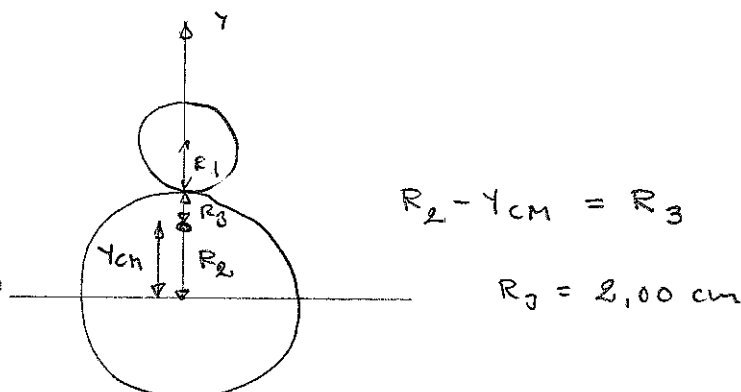
Given:  $m_1 = 80,0 \text{ g}$   $R_1 = 4,00 \text{ cm}$   $v_1 = 1,50 \text{ m/s}$   
 $m_2 = 120 \text{ g}$   $R_2 = 6,00 \text{ cm}$

Sökt: L relativt masscentrum hos 



a) Bestäm masscentrum för det sammanslagna systemet.

$$\begin{aligned} \bar{y}_{cm} &= \frac{m_1(R_2 + R_1) + 0}{m_1 + m_2} \hat{y} = \\ &= \frac{80,0(0,06 + 0,04)}{80 + 120} \hat{y} = 0,04 \\ &= \underline{\underline{4 \text{ cm}}} \end{aligned}$$



b) L map  $\bar{y}_{cm}$

Omedelbart före kollision:  $v_{stor} = 0$

$$\begin{aligned} \bar{L}_i &= -m_1 v_1 (R_1 + R_3) \hat{z} = -0,080 \cdot 1,5 (4,00 + 2,00) \hat{z} = \\ &= \underline{\underline{-7,20 \cdot 10^{-3} \text{ kg m/s}}} \end{aligned}$$

c)  $\omega$ : L bevaras  $L_f = I_1 \omega + I_2 \omega$

$I_1$  = tröghetsmomentet m.a.p.  $\bar{y}_{cm}$  (liten)  
 $I_2$  =  $\text{---}$  li  $\text{---}$  (stor)

$$\begin{aligned} I_1 &= \frac{1}{2} m_1 R_1^2 + m_1 (R_1 + R_3)^2 = \frac{1}{2} 0,080 \cdot 0,04^2 + 0,080 (0,04 + 0,02)^2 = \\ &= 3,52 \cdot 10^{-4} \text{ kg m}^2 \\ I_2 &= \frac{1}{2} m_2 R_2^2 + m_2 y_{cm}^2 = \\ &= \frac{1}{2} 0,120 \cdot 0,06^2 + 0,120 \cdot 0,04^2 = 4,08 \cdot 10^{-4} \text{ kg m}^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow I_{tot} = I_1 + I_2 = \underline{\underline{7,60 \text{ kg m}^2}}$$

(2)

10.34

forto.

$$L_i = L_f = I_{\text{tot}} \cdot \omega$$

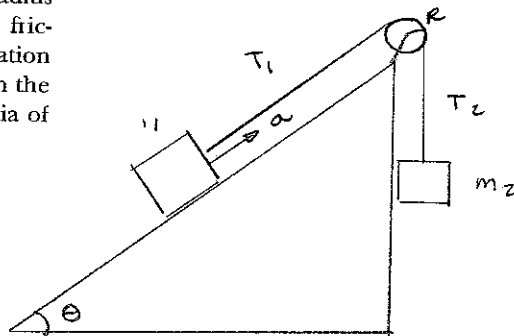
$$\Rightarrow \omega = \frac{L_i}{I_{\text{tot}}} = \frac{7,20 \cdot 10^{-3}}{7,60 \cdot 10^{-7}} \text{ rad/s} =$$

$$= \underline{\underline{9,47 \text{ rad/s}}}$$

P10.71. Two blocks, as shown in Figure P10.71, are connected by a string of negligible mass passing over a pulley of radius 0.250 m and moment of inertia  $I$ . The block on the frictionless incline is moving up with a constant acceleration of  $2.00 \text{ m/s}^2$ . (a) Determine  $T_1$  and  $T_2$ , the tensions in the two parts of the string. (b) Find the moment of inertia of the pulley.

10.71

10.37



Given:  $\theta = 37.0^\circ$

$$m_1 = 15.0 \text{ kg}$$

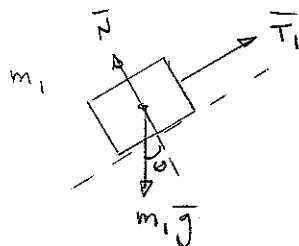
$$m_2 = 20.0 \text{ kg}$$

$$a = 2.00 \text{ m/s}^2$$

$$R = 0.250 \text{ m}$$

Sucht:  $T_1, T_2$  samt trägheitsmoment.

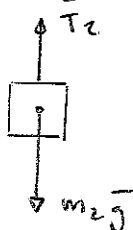
Freikörperdiagramm



$$T_1 - m_1 g \sin \theta = m_1 a \quad (1)$$

$$\Rightarrow T_1 = m_1 (a + g \sin \theta)$$

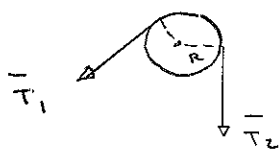
$$\Rightarrow T_1 = 15.0 (2.00 + 9.81 \sin 37^\circ) = 118 \text{ N}$$



$$m_2 g - T_2 = m_2 a \quad (2)$$

$$\Rightarrow T_2 = m_2 (g - a)$$

$$\Rightarrow T_2 = 20.0 (9.81 - 2.00) = 156 \text{ N}$$



$$\tau_{\text{netto}} = T_2 R - T_1 R = I \alpha = I \frac{a}{R}$$

$$\Rightarrow (T_2 - T_1) R = I \frac{a}{R} \quad (3)$$

$$\Rightarrow [m_2 (g - a) - m_1 (a + g \sin \theta)] R = I \frac{a}{R}$$

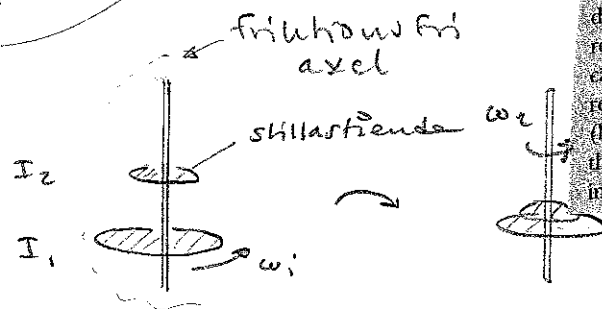
$$\Rightarrow I = \left[ m_2 \left( \frac{g}{a} - 1 \right) - m_1 \left( 1 + \frac{g}{a} \sin \theta \right) \right] R^2 =$$

$$= \left[ 20.0 \left( \frac{9.81}{2.00} - 1 \right) - 15.0 \left( 1 + \frac{9.81}{2.00} \sin 37^\circ \right) \right] 0.250^2 =$$

$$= 1.18 \text{ kg m}^2$$

11.28

10.45



A cylinder with moment of inertia  $I_1$  rotates about a vertical, frictionless axle with angular speed  $\omega_i$ . A second cylinder, this one having moment of inertia  $I_2$  and initially not rotating, drops onto the first cylinder (Fig. P11.28). Because of friction between the surfaces, the two eventually reach the same angular speed  $\omega_f$ . (a) Calculate  $\omega_f$ . (b) Show that the kinetic energy of the system decreases in this interaction, and calculate the ratio of the final to the initial rotational energy.

a)  $\omega_f$  : Inga yttre vridande moment  
verkar på systemet  
 $\Rightarrow \bar{L}_i = \bar{L}_f$

$$L_i = I_1 \omega_i + 0$$

$$L_f = I_1 \omega_f + I_2 \omega_f$$

$$\Rightarrow \omega_f = \frac{I_1}{I_1 + I_2} \omega_i$$

b) Rotationsenergi:

$$K_i = \frac{1}{2} I_1 \omega_i^2$$

$$K_f = \frac{1}{2} (I_1 + I_2) \omega_f^2 =$$

$$= \frac{1}{2} (I_1 + I_2) \left( \frac{I_1}{I_1 + I_2} \right)^2 \omega_i^2 =$$

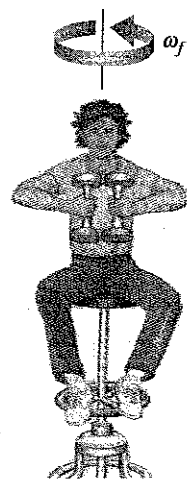
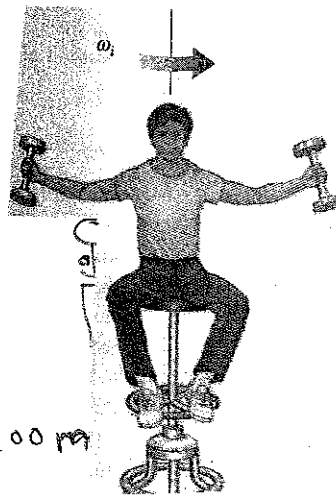
$$= \frac{1}{2} \left( \frac{I_1}{I_1 + I_2} \right) I_1 \omega_i^2$$

men  $\frac{I_1}{I_1 + I_2} < 1 \Rightarrow K_i > K_f$

10.48

11.30

A student sits on a freely rotating stool holding two weights, each of mass 3.00 kg (Figure P11.30). When his arms are extended horizontally, the weights are 1.00 m from the axis of rotation and he rotates with an angular speed of 0.750 rad/s. The moment of inertia of the student plus stool is 3.00 kg·m<sup>2</sup> and is assumed to be constant.



Given:  $m = 3,00 \text{ kg}$   $r_1 = 1,00 \text{ m}$   
 $\omega_i = 0,750 \text{ rad/s}$   
 $I_0 = 3,00 \text{ kg m}^2$  (student + stool)  
 $r_2 = 0,200 \text{ m}$

Solve:  $\omega_f$

Inga yttre vridande moment p systemet

$$\Rightarrow L_i = L_f$$

$$L_i = I_0 \omega_i + 2 m r_1^2 \cdot \omega_i$$

$$L_f = I_0 \omega_f + 2 m r_2^2 \cdot \omega_f$$

$$\therefore \omega_f = \frac{I_0 + 2 m r_1^2}{I_0 + 2 m r_2^2} \omega_i = \frac{3,00 + 2 \cdot 3,00 \cdot 1,00^2}{3,00 + 2 \cdot 3,00 \cdot 0,200^2} 0,75 =$$

$$= \underline{\underline{1,91 \text{ rad/s}}}$$

Rot. energier:

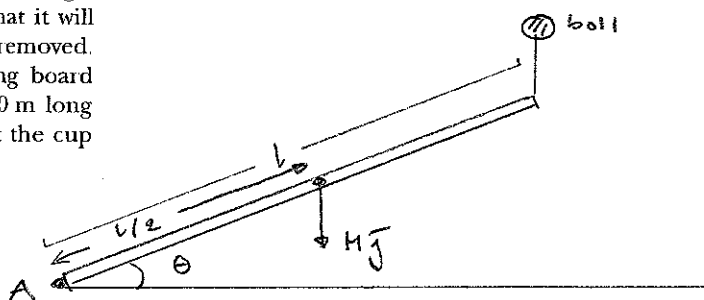
$$K_i = \frac{1}{2} (I_0 + 2 m r_1^2) \cdot \omega_i^2 = 2,50 \text{ J}$$

$$K_f = \frac{1}{2} (I_0 + 2 m r_2^2) \cdot \omega_f^2 = 6,44 \text{ J}$$

$$\therefore 6,44 - 2,50 = 3,94 \text{ J utsträkt av muskelarbete}$$

A common demonstration, illustrated in Figure P10.72, consists of a ball resting at one end of a uniform board of length  $\ell$ , hinged at the other end, and elevated at an angle  $\theta$ . A light cup is attached to the board at  $\ell/2$  so that it will catch the ball when the support stick is suddenly removed. (a) Show that the ball will lag behind the falling board when  $\theta$  is less than  $35.3^\circ$ . (b) If the board is 1.00 m long and is supported at this limiting angle, show that the cup must be 18.4 cm from the moving end.

10.72



Hur stor får  $\theta$  högst vara för att bollen ska falla långsammare än änden på plankan?

Vridande moment m.a.p. A :  $\tau_A = Mg \frac{\ell}{2} \cdot \cos \theta$

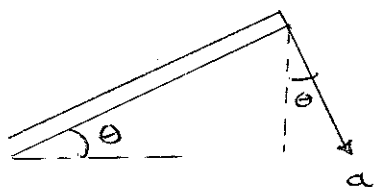
Plankans tröghetsmoment m.a.p. A :  $I_A = \frac{1}{3} M \ell^2$

$$\tau_A = I_A \cdot \alpha$$

$$\Rightarrow Mg \frac{\ell}{2} \cos \theta = \frac{1}{3} M \ell^2 \cdot \alpha \quad \Rightarrow \alpha = \frac{3}{2} \frac{\cos \theta}{\ell} g$$

$$\Rightarrow a = \frac{3}{2} \cos \theta \cdot g$$

men plankändan rör sig inte rakt mot marken



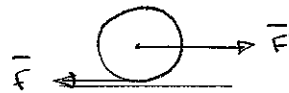
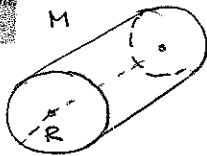
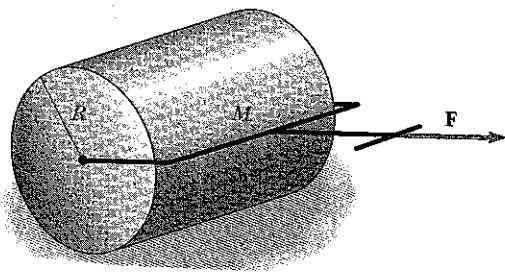
Det gäller att  $a \cdot \cos \theta > g$  för att plankan ska hinna före bollen

$$\Rightarrow \left( \frac{3}{2} \cos \theta \cdot g \right) \cdot \cos \theta > g$$

$$\Rightarrow \cos^2 \theta > \frac{2}{3} \quad \Rightarrow \underline{\underline{\theta < 35,26^\circ}}$$

A constant horizontal force  $F$  is applied to a lawn roller in the form of a uniform solid cylinder of radius  $R$  and mass  $M$  (Fig P10.78). If the roller rolls without slipping on the horizontal surface, show that (a) the acceleration of the center of mass is  $2F/3M$  and (b) the minimum coefficient of friction necessary to prevent slipping is  $F/3Mg$ . (Hint: Take the torque with respect to the center of mass.)

10.78



Homogen cylinder :

$$I = \frac{1}{2} MR^2$$

a) Tyngdpunktens acceleration:

ges av summan av externa krafter dvs  $\vec{F} + \vec{f}$

$$F - f = M \cdot a_{cm}$$

men friktionskraften  $f$  möjliggör rotations-  
rörelsen:

$$\left. \begin{array}{l} \tau = I \cdot \alpha \\ \tau = F \cdot R \\ \alpha = \frac{a_{cm}}{R} \end{array} \right\} \Rightarrow f = \frac{\tau}{R} = \frac{I \alpha}{R} = \frac{I a_{cm}}{R^2} = \frac{\frac{1}{2} MR^2 \cdot a_{cm}}{R^2} = \frac{1}{2} M a_{cm}$$

$$\therefore F - f = F - \frac{1}{2} M a_{cm} = M a_{cm} \Rightarrow F = \frac{3}{2} M a_{cm}$$

$$\Rightarrow \boxed{a_{cm} = \frac{2F}{3M}} \quad \Rightarrow \alpha = \frac{2F}{3MR}$$

b)

$$\left. \begin{array}{l} f_{max} = \mu_s M g \\ f_{max} R = I \alpha \end{array} \right\} \Rightarrow \mu_s M g R = \frac{1}{2} M R^2 \frac{2F}{3MR}$$

$$\Rightarrow \boxed{\mu_s = \frac{F}{3Mg}}$$